

Il progetto C-MOBILITY prevede la progettazione e realizzazione di sistemi abilitanti connessioni tra veicoli (connessioni V2V), tra veicoli ed infrastruttura stradale (connessioni V2I) e tra veicoli ed altri soggetti esterni (genericamente V2X), allo scopo di rendere possibile l'implementazione di innovative applicazioni di sicurezza attiva di tipo cooperativo, e l'erogazione di servizi avanzati al veicolo.

Allo scopo di testare il sistema di connessioni realizzate, il progetto C-MOBILITY prevede lo sviluppo e l'implementazione di algoritmi dedicati al cooperative driving, basandosi su appositi scenari sia in vehicle (es.: monitoraggio del conducente per la determinazione della sua awareness driving) che in ambiente esterno (es. segnalamento di potenziali collisioni posteriori e potenziali pericoli in presenza di intersezioni su smart road). Gli algoritmi saranno realizzati e testati, sia in ambiente di simulazione, attraverso tecniche di "Vehicle Hardware In the Loop" (VeHIL), che su infrastruttura e veicolo.

Il progetto si occuperà, infine, anche della connessione V2I dei veicoli con una Road Side Unit (es: palo intelligente) esterna che, opportunamente progettata e realizzata, servirà a fornire ai veicoli informazioni aggiuntive di scenario e ad erogare servizi evoluti di ausilio alla guida.